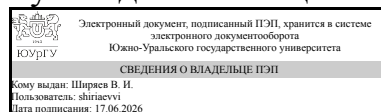


ЮЖНО-УРАЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

УТВЕРЖДАЮ:
Руководитель специальности



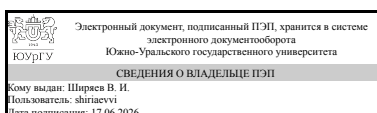
В. И. Ширяев

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

дисциплины 1.Ф.05 Статистическая динамика систем управления
для специальности 24.05.06 Системы управления летательными аппаратами
уровень Специалитет
форма обучения очная
кафедра-разработчик Системы автоматического управления

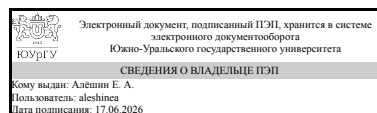
Рабочая программа составлена в соответствии с ФГОС ВО по направлению подготовки 24.05.06 Системы управления летательными аппаратами, утверждённым приказом Минобрнауки от 04.08.2020 № 874

Зав.кафедрой разработчика,
д.техн.н., проф.



В. И. Ширяев

Разработчик программы,
к.техн.н., доц., доцент



Е. А. Алёшин

1. Цели и задачи дисциплины

Цель изучения дисциплины – формирование у будущих специалистов профессиональных знаний и практических навыков об общих принципах системной организации, о математических моделях систем управления и формах представления моделей при случайных воздействиях. Задачи курса: научить студентов разбираться в методологических основах теории оптимальных систем, методах анализа и синтеза систем управления, нестационарных системах управления и их математических моделях; системах управления при случайных воздействиях.

Краткое содержание дисциплины

Анализ линейных динамических систем автоматического управления при случайных воздействиях. Приближенный анализ нелинейных автоматических систем при случайных воздействиях. Анализ нелинейных систем на основе теории марковских случайных процессов. Задача синтеза систем автоматического управления при случайных воздействиях. Статистические методы идентификации математических моделей и проектирование автоматических систем.

2. Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины

Планируемые результаты освоения ОП ВО (компетенции)	Планируемые результаты обучения по дисциплине
ПК-1 Способность определять структуру системы управления полетами ракет-носителей и космических аппаратов	Знает: методы статистической динамики Умеет: формировать оптимальные статистические системы обработки измерительной информации при определении структуры системы управления полетами РН и КА Имеет практический опыт: применять методы статистической динамики для решения инженерных задач

3. Место дисциплины в структуре ОП ВО

Перечень предшествующих дисциплин, видов работ учебного плана	Перечень последующих дисциплин, видов работ
1.Ф.02 Фильтрация и идентификация в динамических системах, 1.Ф.08 Системы управления летательными аппаратами, 1.Ф.07 Устройство летательных аппаратов, 1.Ф.03 Оптимальные системы управления, 1.О.42 Проектная деятельность	Не предусмотрены

Требования к «входным» знаниям, умениям, навыкам студента, необходимым при освоении данной дисциплины и приобретенным в результате освоения предшествующих дисциплин:

Дисциплина	Требования
------------	------------

1.О.42 Проектная деятельность	Знает: характеристики летательного аппарата как объекта управления, назначение, принцип работы аппаратуры системы управления полетами летательных аппаратов, автоматизированные методы проектирования структуры систем управления летательными аппаратами, способы разработки алгоритмов работы системы управления движением летательных аппаратов Умеет: выполнять расчеты на основе математических моделей систем управления летательными аппаратами, выполнять сравнительный анализ и выбирать компоненты бортовой аппаратуры летательного аппарата, использовать автоматизированные методы проектирования структуры системы управления летательными аппаратами, применять современные методы разработки алгоритмов системы управления полетами летательных аппаратов Имеет практический опыт: применения методик математического моделирования динамических систем, проведения сравнительного анализа и выбора компонентов бортовой аппаратуры летательного аппарата, применения методик проектирования и математического моделирования структуры системы управления летательными аппаратами, разработки математических моделей алгоритмов системы управления движением летательных аппаратов
1.Ф.02 Фильтрация и идентификация в динамических системах	Знает: алгоритмы фильтрации и идентификации в динамических системах Умеет: оценивать основные характеристики системы управления летательными аппаратами Имеет практический опыт: применения алгоритмов фильтрации и идентификации для решения инженерных задач
1.Ф.08 Системы управления летательными аппаратами	Знает: принципы построения систем управления летательных аппаратов; основные элементы системы управления: датчики, управляющие устройства, исполнительные механизмы Умеет: проводить анализ установившихся и переходных режимов работы системы, ее устойчивости и показателей качества; синтезировать управляющие и корректирующие устройства систем управления Имеет практический опыт: анализа и обработки экспериментальных данных для решения задач управления движением летательных аппаратов
1.Ф.03 Оптимальные системы управления	Знает: принципы формирования критериев оптимальности, основные теоретические принципы синтеза оптимальных систем, способы проведения компьютерных испытаний по определению оптимальных параметров системы с использованием вычислительных средств Умеет: выводить законы функционирования системы управления КА, проводить и систематизировать компьютерные эксперименты

	для поиска оптимальных решений Имеет практический опыт: формулирования законов функционирования системы управления КА, определения оптимального способа управления исходя из требований технического задания на систему управления полетами РН и КА
1.Ф.07 Устройство летательных аппаратов	Знает: классификацию деталей и механизмов летательных аппаратов; основные требования к деталям, узлам и механизмам летательных аппаратов; общие принципы и правила конструирования деталей и узлов механизмов летательных аппаратов, инструменты и методы управления временем при выполнении конкретных задач, проектов, при достижении поставленных целей Умеет: обосновывать выбор устройств в изделиях ракетно-космической техники; проводить конструирование деталей и узлов механизмов летательных аппаратов с использованием системного подхода, решать задачи собственного личностного и профессионального развития, определять и реализовывать приоритеты совершенствования собственной деятельности Имеет практический опыт: расчета параметров деталей и узлов механизмов летательных аппаратов; разработки рабочих и сборочных чертежей деталей и узлов механизмов летательных аппаратов, управления своей познавательной деятельностью и ее совершенствования на основе самооценки

4. Объём и виды учебной работы

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 з.е., 108 ч., 54,25 ч. контактной работы

Вид учебной работы	Всего часов	Распределение по семестрам в часах
		Номер семестра
		9
Общая трудоёмкость дисциплины	108	108
<i>Аудиторные занятия:</i>	48	48
Лекции (Л)	32	32
Практические занятия, семинары и (или) другие виды аудиторных занятий (ПЗ)	16	16
Лабораторные работы (ЛР)	0	0
<i>Самостоятельная работа (СРС)</i>	53,75	53,75
Выполнение расчетных заданий	30,75	30.75
Подготовка к практическим занятиям	13	13
Подготовка к зачету	10	10
Консультации и промежуточная аттестация	6,25	6,25
Вид контроля (зачет, диф.зачет, экзамен)	-	зачет

5. Содержание дисциплины

№ раздела	Наименование разделов дисциплины	Объем аудиторных занятий по видам в часах			
		Всего	Л	ПЗ	ЛР
1	Анализ линейных динамических систем автоматического управления при случайных воздействиях	6	4	2	0
2	Приближенный анализ нелинейных автоматических систем при случайных воздействиях	12	8	4	0
3	Анализ нелинейных систем на основе теории марковских случайных процессов	12	8	4	0
4	Задача синтеза систем автоматического управления при случайных воздействиях	6	4	2	0
5	Статистические методы идентификации математических моделей и проектирование автоматических систем	12	8	4	0

5.1. Лекции

№ лекции	№ раздела	Наименование или краткое содержание лекционного занятия	Кол- во часов
1	1	Прохождение случайного сигнала через линейную систему. Определение спектральной плотности сигнала на выходе стационарной асимптотически устойчивой линейной системы в установившемся режиме. Определение статистических характеристик сигнала на выходе системы. Статистические характеристики случайных процессов. Классификация случайных процессов. Эргодичность стационарных случайных процессов. Каноническое разложение случайных процессов. Частотное (спектральное) представление стационарных случайных процессов. Белый шум. Диффузионные марковские процессы	4
2	2	Метод статистической линеаризации. Метод статистических испытаний и его применение для анализа автоматических систем. Моделирование случайных величин и функций с заданными статистическими характеристиками. Анализ нелинейных автоматических систем с помощью интерполяционного метода. Общие правила преобразования входных случайных сигналов линейным оператором. Статистические характеристики выходных сигналов элементарных звеньев. Статистические характеристики выходных сигналов во временном представлении. Статистические характеристики выходных сигналов в частотном представлении. Формирующий фильтр, эквивалентная система.	4
3	2	Определение статистических характеристик выходных сигналов системы методами моделирования. Матрица ковариаций вектора состояния нестационарной линейной системы. Гарантированная оценка точности линейной стационарной системы при неполной статистической информации о входных сигналах	4
4	3	Вывод основных уравнений. Обобщенное уравнение Маркова. Первое и второе уравнение Колмогорова. Случайный процесс с дробно-рациональным спектром. Физическая интерпретация марковских процессов. Диффузионные марковские процессы. Общие сведения о методах статистического исследования нелинейных систем. Статистическая линеаризация безынерционных нелинейных элементов.	4
5	3	Применение метода статистической линеаризации для анализа нелинейных систем. Метод статистических испытаний. Метод эквивалентных возмущений. Применение теории Марковских процессов к анализу точности	4

		систем управления. Методы статистического анализа систем управления со случайными параметрами.	
6	4	Постановка задачи синтеза оптимальной системы. Синтез оптимальных систем заданной структуры. Уравнения, определяющие оптимальную линейную непрерывную автоматическую систему. Решение уравнений, определяющих оптимальную линейную систему. Задачи статистической оптимизации. Статистические критерии оптимальности. Определение оптимальных параметров системы с заданной структурой. Оптимальная линейная система при произвольной структуре. Оптимальная нестационарная линейная система оценивания. Оптимальная линейная система при произвольной структуре, оптимальное управление. Применение теории марковских процессов к задачам статистической оптимизации. Оптимальная приспособляющаяся система по критерию минимума среднего риска. Миниминно и минимаксно оптимальные системы	4
7	5	Математические модели автоматических систем. Идентификация в широком и узком смысле. Метод наименьших квадратов. Метод настраиваемой модели. Управляемые и наблюдаемые системы. Методы поиска решения функционала качества. Постановка задачи идентификации системы. Идентификация линейных систем. Идентификация нелинейных систем. Методы решения матричных игровых задач управления.	4
8	5	Частная задача определения оптимальной игровой системы и оценки ее эффективности. Дифференциальные игры. Количество информации в системе управления. Оценка эффективности системы управления по информационному критерию. Общие критерии эффективности систем управления. Способы вычисления общего критерия эффективности системы управления. Учет себестоимости системы в общем критерии эффективности.	4

5.2. Практические занятия, семинары

№ занятия	№ раздела	Наименование или краткое содержание практического занятия, семинара	Кол-во часов
1	1	Статистические характеристики линейных случайных процессов во временной и частотной области	2
2	2	Метод статистической линеаризации. Метод статистических испытаний и его применение для анализа автоматических систем. Моделирование случайных величин и функций с заданными статистическими характеристиками. Анализ нелинейных автоматических систем с помощью интерполяционного метода. Определение статистических характеристик выходных сигналов системы методами моделирования.	4
3	3	Обобщенное уравнение Маркова. Первое и второе уравнение Колмогорова. Случайный процесс с дробно-рациональным спектром. Физическая интерпретация марковских процессов. Диффузионные марковские процессы. Применение метода статистической линеаризации для анализа нелинейных систем. Метод статистических испытаний. Метод эквивалентных возмущений.	4
4	4	Синтез оптимальных систем заданной структуры. Уравнения, определяющие оптимальную линейную непрерывную автоматическую систему. Решение уравнений, определяющих оптимальную линейную систему. Задачи статистической оптимизации. Статистические критерии оптимальности. Определение оптимальных параметров системы с заданной структурой.	2
5	5	Математические модели автоматических систем. Идентификация в широком и узком смысле. Метод наименьших квадратов. Метод настраиваемой модели. Управляемые и наблюдаемые системы. Методы поиска решения	4

		функционала качества. Постановка задачи идентификации системы. Идентификация линейных систем. Идентификация нелинейных систем. Методы решения матричных игровых задач управления. Частная задача определения оптимальной игровой системы и оценки ее эффективности.	
--	--	---	--

5.3. Лабораторные работы

Не предусмотрены

5.4. Самостоятельная работа студента

Выполнение СРС			
Подвид СРС	Список литературы (с указанием разделов, глав, страниц) / ссылка на ресурс	Семестр	Кол-во часов
Выполнение расчетных заданий	1. Деменков, Н. П. Статистическая динамика систем управления : методические указания - глава 1, с. 5-36, глава 2, с. 38-65, глава 3, с. 70-134. 2. Коробова, И. Л. Прикладные методы в статистической динамике автоматических систем - глава 1, с. 4-21, глава 2, с. 22-48, глава 3, с. 49-69. 3. Петрова, И. Л. Основы статистических методов в динамике полёта - глава 1, с. 5-21, глава 2, с. 22-51, глава 3, с. 52-77.	9	30,75
Подготовка к практическим занятиям	1. Деменков, Н. П. Статистическая динамика систем управления : методические указания - глава 1, с. 5-36, глава 2, с. 38-65, глава 3, с. 70-134. 2. Коробова, И. Л. Прикладные методы в статистической динамике автоматических систем - глава 1, с. 4-21, глава 2, с. 22-48, глава 3, с. 49-69. 3. Малышенко, А. М. Сборник тестовых задач по теории автоматического управления - глава 1, с. 5-95, глава 2, с. 97-186, глава 3, с. 190-274.	9	13
Подготовка к зачету	1. Деменков, Н. П. Статистическая динамика систем управления : методические указания - глава 1, с. 5-36, глава 2, с. 38-65, глава 3, с. 70-134. 2. Коробова, И. Л. Прикладные методы в статистической динамике автоматических систем - глава 1, с. 4-21, глава 2, с. 22-48, глава 3, с. 49-69. 3. Петрова, И. Л. Основы статистических методов в динамике полёта - глава 1, с. 5-21, глава 2, с. 22-51, глава 3, с. 52-77.	9	10

6. Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации

Контроль качества освоения образовательной программы осуществляется в соответствии с Положением о балльно-рейтинговой системе оценивания результатов учебной деятельности обучающихся.

6.1. Контрольные мероприятия (КМ)

№ КМ	Се- местр	Вид контроля	Название контрольного мероприятия	Вес	Макс. балл	Порядок начисления баллов	Учи- тыва- ется в ПА
1	9	Текущий контроль	Выполнение расчетного задания №1	0,16	5	Студент получает индивидуальное задание и приступает к его выполнению во внеаудиторное время. После выполнения задания студент представляет преподавателю отчет. Преподаватель проверяет работу во внеаудиторное время и выставляет оценку. Выполненная работа оценивается по пятибалльной системе: 5 баллов за выполнение работы без ошибок; 4 балла за выполнение работы с незначительными ошибками; 3 балла за правильное выполнение 60% работы; 2 балла за правильное выполнение 40% работы; 1 балл за правильное выполнение 30% работы; 0 баллов за правильное выполнение менее 30% работы.	зачет
2	9	Текущий контроль	Выполнение расчетного задания №2	0,16	5	Студент получает индивидуальное задание и приступает к его выполнению во внеаудиторное время. После выполнения задания студент представляет преподавателю отчет. Преподаватель проверяет работу во внеаудиторное время и выставляет оценку. Выполненная работа оценивается по пятибалльной системе: 5 баллов за выполнение работы без ошибок; 4 балла за выполнение работы с незначительными ошибками; 3 балла за правильное выполнение 60% работы; 2 балла за правильное выполнение 40% работы; 1 балл за правильное выполнение 30% работы; 0 баллов за правильное выполнение менее 30% работы.	зачет
3	9	Текущий контроль	Выполнение расчетного	0,16	5	Студент получает индивидуальное задание и приступает к его выполнению во	зачет

			задания №3			внеаудиторное время. После выполнения задания студент представляет преподавателю отчет. Преподаватель проверяет работу во внеаудиторное время и выставляет оценку. Выполненная работа оценивается по пятибалльной системе: 5 баллов за выполнение работы без ошибок; 4 балла за выполнение работы с незначительными ошибками; 3 балла за правильное выполнение 60% работы; 2 балла за правильное выполнение 40% работы; 1 балл за правильное выполнение 30% работы; 0 баллов за правильное выполнение менее 30% работы.	
4	9	Текущий контроль	Выполнение расчетного задания №4	0,16	5	Студент получает индивидуальное задание и приступает к его выполнению во внеаудиторное время. После выполнения задания студент представляет преподавателю отчет. Преподаватель проверяет работу во внеаудиторное время и выставляет оценку. Выполненная работа оценивается по пятибалльной системе: 5 баллов за выполнение работы без ошибок; 4 балла за выполнение работы с незначительными ошибками; 3 балла за правильное выполнение 60% работы; 2 балла за правильное выполнение 40% работы; 1 балл за правильное выполнение 30% работы; 0 баллов за правильное выполнение менее 30% работы.	зачет
5	9	Текущий контроль	Выполнение расчетного задания №5	0,16	5	Студент получает индивидуальное задание и приступает к его выполнению во внеаудиторное время. После выполнения задания студент представляет преподавателю отчет. Преподаватель проверяет работу во внеаудиторное время и выставляет оценку. Выполненная работа оценивается по пятибалльной системе: 5 баллов за выполнение работы без ошибок; 4 балла за выполнение работы с незначительными ошибками; 3 балла за правильное выполнение 60% работы; 2 балла за правильное выполнение 40%	зачет

						работы; 1 балл за правильное выполнение 30% работы; 0 баллов за правильное выполнение менее 30% работы.	
6	9	Текущий контроль	Выполнение расчетного задания №6	0,2	5	Студент получает индивидуальное задание и приступает к его выполнению во внеаудиторное время. После выполнения задания студент представляет преподавателю отчет. Преподаватель проверяет работу во внеаудиторное время и выставляет оценку. Выполненная работа оценивается по пятибалльной системе: 5 баллов за выполнение работы без ошибок; 4 балла за выполнение работы с незначительными ошибками; 3 балла за правильное выполнение 60% работы; 2 балла за правильное выполнение 40% работы; 1 балл за правильное выполнение 30% работы; 0 баллов за правильное выполнение менее 30% работы.	зачет
7	9	Промежуточная аттестация	Зачетная работа	-	5	Зачетная работа проводится в письменной форме. Студенту выдается билет, содержащий 2 вопроса из перечня. На выполнение работы отводится 0,5 часа. Преподаватель проверяет выполненную работу и при необходимости задает уточняющие вопросы. Ответы на вопросы оцениваются по пятибалльной системе. 5 баллов - правильные ответы; 4 балла - правильные ответы с незначительными неточностями или упущениями; 3 балла - правильные ответы с незначительными ошибками; 2 балла - ответы с ошибками; 1 балл - ответы с грубыми ошибками; 0 баллов - неверные ответы.	зачет

6.2. Процедура проведения, критерии оценивания

Вид промежуточной аттестации	Процедура проведения	Критерии оценивания
зачет	На зачете происходит оценивание учебной деятельности обучающихся по дисциплине на основе полученных оценок за контрольно-рейтинговые мероприятия текущего контроля и промежуточной аттестации. Рейтинг обучающегося по дисциплине может формироваться только по результатам	В соответствии с пп. 2.5, 2.6 Положения

	текущего контроля. Студент может повысить рейтинг за счет прохождения контрольного мероприятия промежуточной аттестации.	
--	--	--

6.3. Паспорт фонда оценочных средств

Компетенции	Результаты обучения	№ КМ						
		1	2	3	4	5	6	7
ПК-1	Знает: методы статистической динамики	+	+	+	+	+	+	+
ПК-1	Умеет: формировать оптимальные статистические системы обработки измерительной информации при определении структуры системы управления полетами РН и КА	+	+	+	+	+	+	+
ПК-1	Имеет практический опыт: применять методы статистической динамики для решения инженерных задач	+	+	+	+	+	+	+

Типовые контрольные задания по каждому мероприятию находятся в приложениях.

7. Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины

Печатная учебно-методическая документация

а) основная литература:

1. Вентцель, Е. С. Теория случайных процессов и ее инженерные приложения [Текст] учеб. пособие для высш. техн. учеб. заведений Е. С. Вентцель, Л. А. Овчаров. - 5-е изд., стер. - М.: КноРус, 2011
2. Бесекерский, В. А. Теория систем автоматического управления [Текст] В. А. Бесекерский, Е. П. Попов. - 4-е изд., перераб. и доп. - СПб.: Профессия, 2007. - 747, [2] с. ил.
3. Сборник задач по теории автоматического регулирования и управления Для вузов В. А. Бесекерский, А. Н. Герасимов, С. Н. Лучко; Под ред. В. А. Бесекерского. - 5-е изд., перераб. и доп. - М.: Наука, 1978. - 510 с. ил.

б) дополнительная литература:

1. Бесекерский, В. А. Руководство по проектированию систем автоматического управления Учеб. пособие по спец. "Автоматика и телемеханика" Под ред. В. А. Бесекерского. - М.: Высшая школа, 1983. - 296 с. ил.

в) отечественные и зарубежные журналы по дисциплине, имеющиеся в библиотеке:

1. Известия Академии наук. Теория и системы управления науч. журн. Рос. акад. наук, Отд-ние энергетики, машиностроения, механики и процессов управления, Гос. науч.-исслед. ин-т авиац. систем (ГосНИИАС) журнал. - М.: Наука, 1995-
2. Авиакосмическое приборостроение науч.-техн. и произв. журн. ООО "Изд-во "Научтехлитиздат" журнал. - М., 2002-

г) методические указания для студентов по освоению дисциплины:

1. Методические указания по освоению дисциплины "Статистическая динамика систем управления" (для СРС) (в локальной сети кафедры)

2. Методические указания по освоению дисциплины "
Статистическая динамика систем управления" (в локальной сети кафедры)

из них: учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы студента:

1. Методические указания по освоению дисциплины "
Статистическая динамика систем управления" (для СРС) (в локальной сети кафедры)

Электронная учебно-методическая документация

№	Вид литературы	Наименование ресурса в электронной форме	Библиографическое описание
1	Основная литература	ЭБС издательства Лань	Деменков, Н. П. Статистическая динамика систем управления : методические указания / Н. П. Деменков. — Москва : МГТУ им. Баумана, 2017. — 148 с. https://e.lanbook.com/book/103335
2	Основная литература	ЭБС издательства Лань	Коробова, И. Л. Прикладные методы в статистической динамике автоматических систем : учебное пособие / И. Л. Коробова, В. Т. Шароватов. — Санкт-Петербург : БГТУ "Военмех" им. Д.Ф. Устинова, 2017. — 71 с. https://e.lanbook.com/book/121807
3	Дополнительная литература	ЭБС издательства Лань	Петрова, И. Л. Основы статистических методов в динамике полёта : учебное пособие / И. Л. Петрова, П. Д. Горохова, П. Ю. Литвинова. — Санкт-Петербург : БГТУ "Военмех" им. Д.Ф. Устинова, 2019. — 79 с. https://e.lanbook.com/book/157087
4	Дополнительная литература	ЭБС издательства Лань	Малышенко, А. М. Сборник тестовых задач по теории автоматического управления : учебное пособие / А. М. Малышенко, О. С. Вадутов. — 3-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2022. — 368 с. https://e.lanbook.com/book/212312

Перечень используемого программного обеспечения:

1. PTC-MathCAD(бессрочно)
2. Math Works-MATLAB, Simulink R2014b(бессрочно)

Перечень используемых профессиональных баз данных и информационных справочных систем:

Нет

8. Материально-техническое обеспечение дисциплины

Вид занятий	№ ауд.	Основное оборудование, стенды, макеты, компьютерная техника, предустановленное программное обеспечение, используемое для различных видов занятий
Практические занятия и семинары	629 (36)	ЭВМ с системой "Персональный виртуальный компьютер" (ЮУрГУ) для доступа к MATLAB и MathCAD